Robótica de carga pesada

Integra clasificación robotizada para aplicaciones de carga pesada dentro de una celda de trabajo protegida. Las configuraciones permiten operar uno o dos robots con un controlador. La selección de herramienta y la preparación de los objetos forman parte del diseño de la aplicación.



Vista de la plataforma · Configuración y tamaño según versión.

DATOS DE SELECCIÓN	1 robot	2 robots
Controladores	**1**	**1**
Robots	**1**	**2**
Área de trabajo (mm)	**2000 × 2000**	**2000 × 2000**
Potencia de referencia (kW)	**8**	**14**

Entrada: Según material y preparación

Alimentación eléctrica adaptada al proyecto.

Manipulación de residuos

Recogida de objetos seleccionados en una celda industrial adaptada al material y al proceso de recuperación.

FICHA Y OPCIONES EN LÍNEA +

Una o dos unidades

Configuraciones de uno o dos robots para coordinar la manipulación dentro del área de trabajo.

CONTROL PLC + HMI

Prestaciones según material y configuración. Potencia en kW; no equivale al consumo por tonelada.